

# P3 de Álgebra Linear I – 2008.2

Data: 22 de Novembro de 2010.

## Gabarito.

---

**Questão 1)** Considere as transformações lineares

$$A, B: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad C: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

cujas matrizes na base canônica são, respectivamente,

$$[A] = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ a & b \end{pmatrix}, \quad [B] = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad [C] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & 0 \end{pmatrix}.$$

- a) Sabendo que a matriz  $[A]$  não é diagonalizável e que o vetor  $v = (1, 1)$  é um autovetor de  $A$ , determine os valores de  $a$  e  $b$ .
- b) Determine todos os autovalores de  $C$ .
- c) Determine uma base  $\beta$  de  $\mathbb{R}^3$  formada por autovetores de  $C$ .
- d) Determine uma base  $\gamma$  de  $\mathbb{R}^2$  tal que a matriz de  $B$  na base  $\gamma$  seja

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

---

### Resposta:

(a) Observe que

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ a & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

onde  $\lambda$  é o autovalor associado ao autovetor  $(1, 1)$ . Portanto,

$$\begin{pmatrix} 1 \\ a+b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix}.$$

Assim  $\lambda = 1$  e  $a + b = \lambda = 1$ .

Como a matriz  $[A]$  não é diagonalizável, a única possibilidade é que o autovalor 1 tenha multiplicidade dois. Caso contrário a matriz teria dois autovalores diferentes e, como consequência, teria dois autovetores linearmente independentes e portanto uma base de autovetores. Logo, nesse caso, seria diagonalizável. Isto implica que

$$\text{traço}(A) = 1 + 1 = 2 = 2 + b.$$

Portanto,  $b = 0$ .

Falta determinar  $a$ . Como  $a + b = a + 0 = 1$ , temos  $a = 1$ . Observe também que o determinante de  $[A]$  é o produto dos autovalores (contados com suas multiplicidades). Assim temos que  $1 \cdot 1 = a$ . Logo  $a = 1$ .

(b) Determinamos o polinômio característico de  $[C]$ ,

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & -1 \\ -2 & 3-\lambda & -1 \\ -6 & 6 & -\lambda \end{vmatrix} &= (1-\lambda)((-\lambda(3-\lambda)+6) - (-12+18-6\lambda)) = \\ &= (1-\lambda)(\lambda^2 - 3\lambda + 6) - (6 - 6\lambda) = \\ &= (-\lambda^3 + 4\lambda^2 - 9\lambda + 6) - (6 - 6\lambda) = \\ &= -\lambda(\lambda^2 - 4\lambda + 3). \end{aligned}$$

Portanto, os autovalores são  $\lambda = 0$  e

$$\frac{4 \pm \sqrt{16 - 12}}{2} = \frac{4 \pm 2}{2} = 2 \pm 1.$$

Logo os autovalores são

$$0, \quad 3, \quad 1.$$

(c) Devemos determinar os autovetores associados aos autovalores do item anterior.

autovetores associados a 0:

$$\begin{pmatrix} 1-0 & 0 & -1 \\ -2 & 3-0 & -1 \\ -6 & 6 & 0-0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Temos o sistema

$$x - z = 0, \quad 2x - 3y - z = 0, \quad -6x + 6y = 0.$$

Da primeira e da última equação obtemos  $x = z$  e  $x = y$  (resultado que é compatível com a segunda equação). Assim obtemos o autovetor  $(1, 1, 1)$ .

autovetores associados a 3:

$$\begin{pmatrix} 1-3 & 0 & -1 \\ -2 & 3-3 & -1 \\ -6 & 6 & 0-3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Temos o sistema

$$2x + z = 0, \quad 6x - 6y + 3z = 0.$$

Logo  $z = -2x$  e

$$2x - 2y + z = 0, \quad y = 0.$$

Portanto,  $(1, 0, -2)$  é um autovetor associado a 3.

autovetores associados a 1:

$$\begin{pmatrix} 1-1 & 0 & -1 \\ -2 & 3-1 & -1 \\ -6 & 6 & 0-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Temos  $z = 0$  e  $x = y$ . Portanto,  $(1, 1, 0)$  é um autovetor associado a 1.

Dos resultados acima obtemos a seguinte base  $\beta$  de autovetores da transformação linear  $C$

$$\beta = \{(1, 1, 1), (1, 0, -2), (1, 1, 0)\}.$$

(d) Seja  $\gamma = \{v_1, v_2\}$  a base procurada. Como

$$[B]_{\gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

temos que estes vetores devem verificar

$$B(v_1) = v_1 + v_2, \quad B(v_2) = v_2.$$

Portanto, o vetor  $v_2$  é um autovetor de  $B$  associado ao autovalor 1. Calcularemos os autovetores associados a 1:

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad 2x + y = 0.$$

Escolhamos o vetor  $v_2 = (1, -2)$ .

O vetor  $v_1 = (x, y)$  deve verificar  $B(v_1) = v_1 + v_2$ . Portanto,

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Isto é

$$-x - y = 1 + x, \quad 4x + 3y = -2 + y.$$

Logo

$$-2x - y = 1, \quad 4x + 2y = -2.$$

Assim,  $2x + y = -1$ . Por exemplo, podemos escolher  $x = 0, y = -1$  obtendo o vetor  $v_1 = (0, -1)$  e a base

$$\gamma = \{v_1 = (0, -1), v_2 = (1, -2)\}.$$

---

---

**Questão 2)** Considere a base ortonormal  $\gamma$  de  $\mathbb{R}^3$

$$\gamma = \left\{ \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right), \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{2}}, 0 \right), \left( \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-2}{\sqrt{6}} \right) \right\}.$$

a) Considere o vetor  $v$  cujas coordenadas na base canônica são  $(257, 257, 257)$ . Determine a primeira coordenada do vetor  $v$  na base  $\gamma$ .

Considere as transformações lineares

$$T, L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

cujas matrizes na base  $\gamma$  são, respetivamente,

$$[T]_{\gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad [L]_{\gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

b) Determine **explicitamente** a matriz de  $T$  na base canônica.

c) Determine uma base  $\eta$  de  $\mathbb{R}^3$  formada por autovetores da transformação linear  $T$  (escritos na base canônica).

d) Seja  $[L]$  a matriz da transformação linear  $L$  na base canônica. Determine todos os autovalores da matriz  $[L]$ .

---

---

### Resposta:

a) Escrevemos

$$\gamma = \left\{ v_1 = \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right), v_2 = \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{2}}, 0 \right), v_3 = \left( \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-2}{\sqrt{6}} \right) \right\}.$$

Observe que se as coordenadas do vetor  $v$  na base  $\gamma$  são  $(v)_{\gamma} = (a, b, c)$  então se verifica

$$v = a v_1 + b v_2 + c v_3.$$

Como a base  $\gamma$  é ortonormal

$$a = v \cdot v_1 = (257, 257, 257) \cdot \left( \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) = \frac{3(257)}{\sqrt{3}} = \frac{771}{\sqrt{3}}.$$

b) Consideramos a matriz ortogonal  $Q$  cujas colunas são os vetores da base ortonormal  $\gamma$ ,

$$Q = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{-2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

Pela definições de  $Q$  (matriz ortogonal) e  $[T]_{\gamma}$ , a matriz  $[T]_{\mathcal{E}}$  de  $T$  na base canônica é

$$[T]_{\mathcal{E}} = Q [T]_{\gamma} Q^{-1} = Q [T]_{\gamma} Q^t.$$

Observe que

$$[T]_{\gamma} Q^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{-2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Logo

$$[T]_{\mathcal{E}} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{-2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

c) Por construção, a base  $\gamma$  é uma base de autovetores de  $T$ .

d) Observe que matriz  $[L]$  é semelhante a matriz  $[L]_{\gamma}$ :

$$[L] = Q [L]_{\gamma} Q^{-1}.$$

Portanto, têm os mesmos autovalores com as mesmas multiplicidades. Observe que o polinômio característico de  $[L]_{\gamma}$  é

$$\begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0 \\ 1 & 0 & 0 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \lambda^2.$$

Logo os autovalores são

$$\lambda = 0 \quad (\text{multiplicidade dois}), \quad \lambda = 1$$

---

---

### Questão 3)

a) Determine a inversa da matriz

**prova tipo A:**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo B:**

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo C:**

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo D:**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

b) Considere a transformação linear

$$T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad T(v) = 3v$$

e a base

$$\beta = \{(1, 1, 1), (2, 0, 1), (3, 1, 0)\}.$$

Determine a matriz de  $T$  na base  $\beta$ , que denotaremos por  $[T]_\beta$ .

---

---

**Resposta:**

a) Desenvolvimento. Resposta (prova tipo A).

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**operação** (linha II) + (linha I):

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**operação**  $\frac{1}{2}$  (linha II):

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**operação** (linha III) - (linha II):

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \\ -1/2 & -1/2 & 1 \end{pmatrix}.$$

**operação** (linha I) - (linha III):

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 3/2 & 1/2 & -1 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \\ -1/2 & -1/2 & 1 \end{pmatrix}.$$

**operação** (linha I) - 2 (linha II):

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & -1 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \\ -1/2 & -1/2 & 1 \end{pmatrix}.$$

### **Respostas:**

**prova tipo A:**

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo B:**

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo C:**

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

**prova tipo D:**

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

**b) Escrevemos**

$$\beta = \{w_1 = (1, 1, 1), w_2 = (2, 0, 1), w_3 = (3, 1, 0)\}.$$

Como

$$T(w_1) = 3w_1 = 3w_1 + 0w_2 + 0w_3,$$

$$T(w_2) = 3w_2 = 0w_1 + 3w_2 + 0w_3,$$

$$T(w_3) = 3w_3 = 0w_1 + 0w_2 + 3w_3,$$

temos que a matriz de  $T$  na base  $\beta$  é

$$[T]_{\beta} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$